

Exercice 1 :

4 Compléter par **Vrai** ou **Faux** :

La chaîne d'information est la partie qui prend les décisions selon les tâches que le système doit réaliser.
La chaîne d'information se compose de deux blocs fonctionnels qui sont : Communiquer et acquérir
Le capteur réalise la fonction Traiter
La carte programmable réalise la fonction Acquérir

Exercice 2 :

4 Donner une définition de la fonction Acquérir :

.....

.....

.....

.....

Exercice 3 :

4 Compléter le tableau ci-dessous :

Information à détecter	Nom du capteur
Niveau d'humidité
Lumière infrarouge du feu

Exercice 4 :

4 Donner la définition d'un système robotisé en t'aidant des mots suivants :
| robot | système | autour | constitué | d'un | robotisé |

.....

.....

.....

Exercice 5 :

4 Compléter la chaîne d'information suivante par les éléments qui manquent :

Informations extérieures et consignes

.....

.....

→

.....

→

.....

→

Informations pour l'utilisateur

↑
Chaîne d'énergie

4 Exercice 1 :
Donner la fonction d'un capteur :
.....
.....
.....

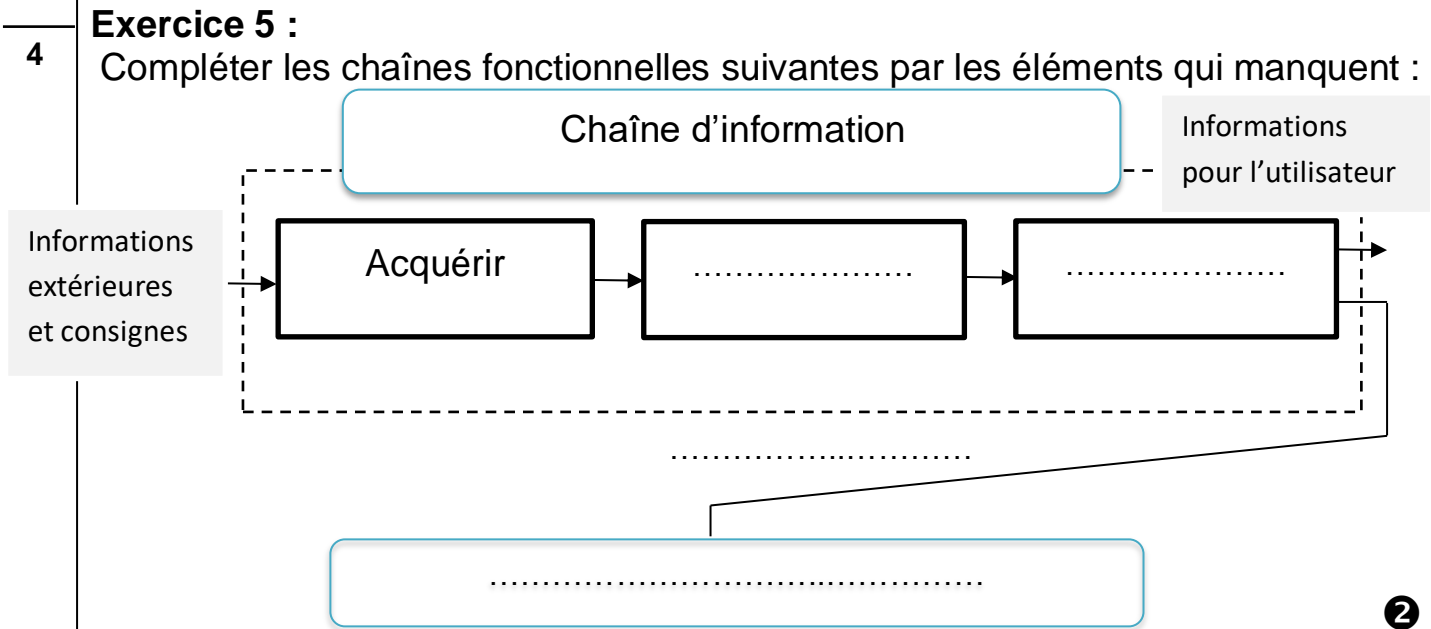
4 Exercice 2 :
Donner la définition d'un robot en t'aidant des mots suivants :
| robot | combinant | informatique | électronique | mécanique | machine |
.....
.....
.....

4 Exercice 3 :
Compléter par **Vrai** ou **Faux** :

La chaîne d'information est la partie qui exécute les tâches que le système doit réaliser
La chaîne d'information se compose de trois blocs fonctionnels qui sont : Acquérir, traiter et communiquer
Le capteur réalise la fonction Acquérir
La carte programmable réalise la fonction Communiquer

4 Exercice 4 :
Compléter le tableau ci-dessous :

Information à détecter	Nom du capteur
Niveau de luminosité
Température



Exercice 1 :

4 Compléter par **Vrai** ou **Faux** :

La chaîne d'information est la partie qui prend les décisions selon les tâches que le système doit réaliser.	<b style="color: green;">.Vrai.
La chaîne d'information se compose de deux blocs fonctionnels qui sont : Communiquer et acquérir	<b style="color: green;">.Faux.
Le capteur réalise la fonction Traiter	<b style="color: green;">.Faux.
La carte programmable réalise la fonction Acquérir	<b style="color: green;">.Faux.

Exercice 2 :

4 Donner une définition de la fonction Acquérir :

Acquérir est la fonction qui permet de prélever les informations à l'aide des capteurs ou des détecteurs.

.....

.....

.....

Exercice 3 :

4 Compléter le tableau ci-dessous :

Information à détecter	Nom du capteur
Niveau d'humidité Capteur d'humidité
Lumière infrarouge du feu Capteur infrarouge

Exercice 4 :

4 Donner la définition d'un système robotisé en t'aidant des mots suivants :
| robot | système | autour | réalisé | d'un | robotisé |

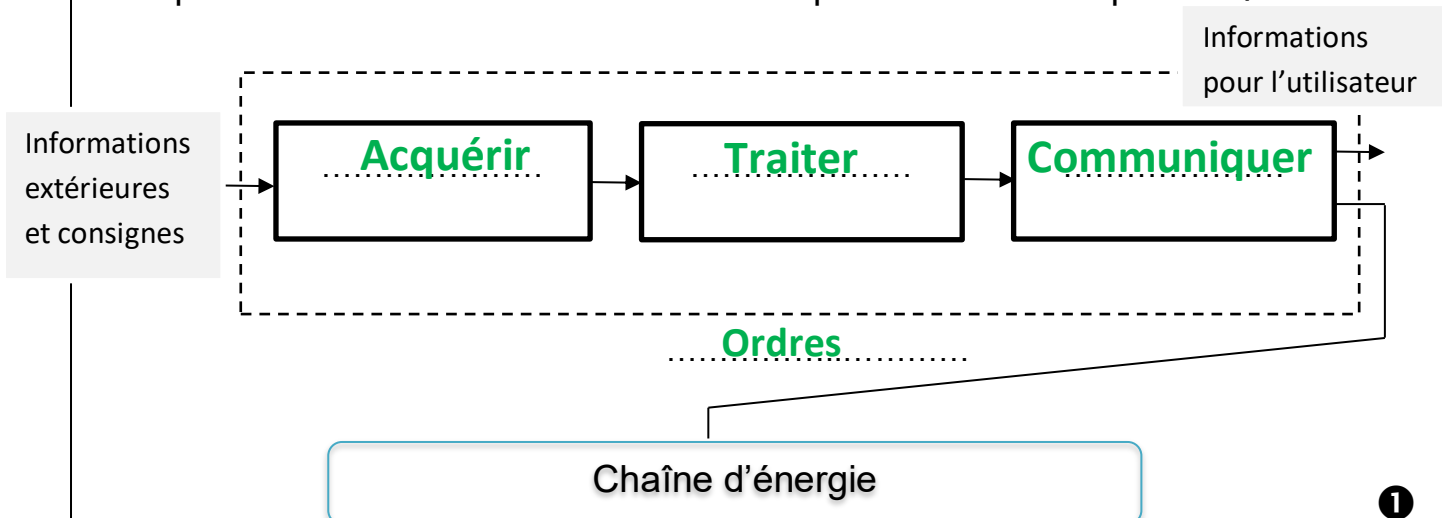
Un système robotisé est un système réalisé autour d'un robot

.....

.....

Exercice 5 :

4 Compléter la chaîne d'information suivante par les éléments qui manquent :



4 **Exercice 1 :**
Donner la fonction d'un capteur :

Un capteur reçoit une grandeur physique et la transforme en un signal électrique.

4 **Exercice 2 :**
Donner la définition d'un robot en t'aidant des mots suivants :
| robot | combinant | informatique | électronique | mécanique | machine |

Un robot est une machine combinant, électronique, mécanique et informatique.

4 **Exercice 3 :**
Compléter par **Vrai** ou **Faux** :

La chaîne d'information est la partie qui exécute les tâches que le système doit réaliser	Faux.
La chaîne d'information se compose de trois blocs fonctionnels qui sont : Acquérir, traiter et communiquer	Vrai.
Le capteur réalise la fonction Acquérir	Vrai..
La carte programmable réalise la fonction Communiquer	Faux.

4 **Exercice 4 :**
Compléter le tableau ci-dessous :

Information à détecter	Nom du capteur
Niveau de luminosité Capteur de lumière
Température Capteur de température

